Instrument d'acquisition à grande vitesse

Envoyé Utilisation dit Clair Livre

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

V6.03

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

Conseils de sécurité

1. Ce produit possède une conception anti-interférence unique et un algorithme de filtrage, donc assurez-vous de mettre la terre de manière fiable et séparée du fil de terre AC.
2. Assurez-vous de l'utiliser dans un environnement conforme aux spécifications techniques de ce produit.
3. Évitez la lumière directe du soleil.
4. Le personnel disposant de connaissances professionnelles correspondantes et d'une exploitation sécurisée doit être responsable de l'installation, du câblage et de l'entretien de ce produit.
5. Il est strictement interdit d'ouvrir le châssis à l'électricité.

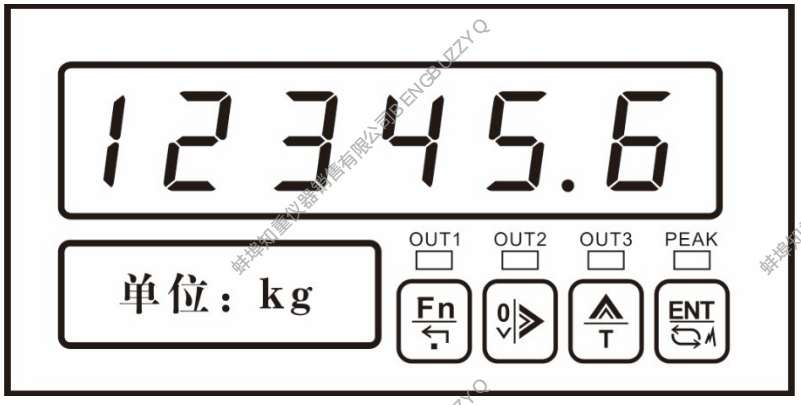
Indicateurs techniques

Affichage : Tube numérique LED supérieur à 6 chiffres écran TFT LCD inférieur
Alimentation fonctionnelle : DC10-28V, AC85-265V (100-240V, 50/60HZ), alimentation large tension, choisis-en une
Capacité de charge : 8 capteurs de 350Ω
Plage de signal : 0,5~3,0 mV/V
Tension d'excitation : 5V
La fréquence d'échantillonnage : 10, 40, 640, 1280HZ peut être réglée
Résolution interne : 24 bits ∑-ΔADC, résolution interne 1/1000000
Résolution d'affichage : 1/100000
Non linéarité : 0,005 % F.S
Consommation maximale : 5W
Température de fonctionnement : -25-+45°C
Humidité relative : <85 % d'humidité relative
Poids : Environ 500g
Dimensions totales : 110×62×101 mm (taille de découpe de la borne de contrôle 94×47 mm)

Modèle et sélection

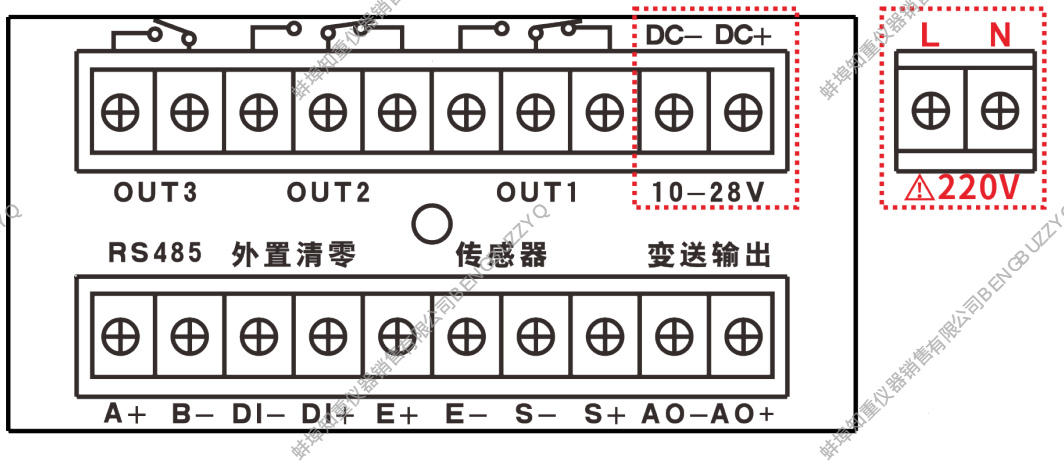
Modèle	Description de la fonction de sélection
Paiements de base	Le tube numérique LED supérieur à 6 chiffres possède un écran LCD TFT, un écran chinois, 3 ensembles de relais et un ensemble d'entrées à commutation
Sortie analogique	Basic + sortie analogique (0-5V, 0-10V, 0-5-10V, 0-20mA, 4-20mA, 4-12-20mA)
Sortie RS485	Modèle de base + sortie RS485
Modèle de sortie complet	Modèle de base + sortie analogique + sortie RS485

Fenêtre d'affichage et boutons



- Double fenêtre d'affichage, écran principal LED à tube numérique à 6 chiffres, poids net, écran secondaire TFT LCD, paramètres de réglage chinois, poids brut, pic, unité.
- Fn: Entrez dans le menu/revenez au niveau précédent, appuyez **longuement pour accéder à l'interface de sélection en virgule** décimale.
- 0: Entrez dans l'interface de calibration, déplacez le curseur, descendez l'interface du menu principal et l'écran de sélection des paramètres, puis **appuyez longuement pour accéder à l'option de réglage**.
- T: Changer le menu, augmenter la valeur, et **appuyer longuement pour entrer dans l'option de peeling**.
- ENT: L'interface du menu est le menu de confirmation, l'interface d'affichage est la deuxième fenêtre, l'unité, le poids total, la commutation des pics, une pression **longue pour accéder à l'interface de clairseure des pics**.
- La deuxième fenêtre de la lumière PEAK est toujours allumée, et la lumière de pic clignote pour attendre que la lumière de pic soit déclenchée.
- Les voyants OUT1/OUT2/OUT3 sont déclenchés respectivement par les relais 1, 2 et 3, et sont éteints par des états non déclenchés

Définitions d'interface



Description du terminal :

- Les bornes 19 et 20 sont l'interface d'alimentation des instruments, [DC+, DC-] est une alimentation 10-28V DC, et [N,L] est une alimentation AC 85-265V (nominale 100-240V).
- [OUT1], [OUT2], [OUT3] sont des bornes de sortie d'alarme à relais, toutes des contacts secs passifs, pouvant être réglées sur la sortie de la limite supérieure, la sortie de la limite inférieure et l'intervalle

  Sortie interne, sortie hors portée, voir le menu 3 pour plus de détails**Paramètres de sortie du relais.**
- [Sortie transmission] **(optionnelle),** qui peut fournir 0-20mA, 4-20mA, 4-12-20mA, 0-3,3V, 0-5V, 0-10V, 0-5-10V et d'autres signaux analogiques, voir le menu pour plus de détails

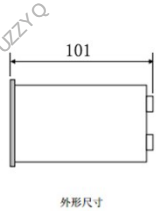
  6. Sortie analogique.
- [Capteur] S+ : Signal du capteur +, S- : Signal du capteur -, E- : Excitation du capteur -, E+ : Excitation du capteur +, ce mesureur peut être ignoré en mode calibration du ballast

  Le signal légèrement positif et négatif du capteur peut être directement calibré à une valeur positive.
- 【Dégagement externe】Le court-circuit des 3e et 4e bornes peut accomplir les fonctions suivantes : (1) pelage tPEEL (l'arrêt ne sauvegarde pas) (2) pelage SPEEL (préservation pendant l'arrêt).

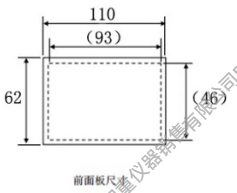
  (3) Peeling d'annulation c**PEEL** (sauvegarde en arrêt) (4) Mise à zéro **SZEro** (arrêt non en sauvegarde) (5) Calibration en point zéro **CZEro (sauvegarde en arrêt) (6)** Pic de nettoyage REMAX Cette fonction est désactivée par défaut, voir menu **1Paramètres système**.
- 【RS485】 **(optionnel)** protocole MODBUS-RTU, le débit maximal de transmission est de 1280 Hz, et la fréquence de transmission allant jusqu'à 1000 Hz, voir le menu pour plus de détails

  5. Paramètres de communication 485.

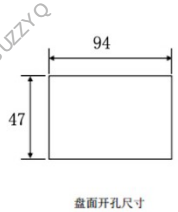
Forme et taille d'ouverture



外形尺寸



前面板尺寸



盘面开孔尺寸


安装方式

Liste des paramètres fonctionnels

Menu principal	Menu secondaire			
Fonction	Fonction	Par défaut	Répartition	Description de la fonction
1. Paramètres système	**Taux d'échantillonnage**	40H	10, 40, 640, 1280 Hz	Quatre taux d'échantillonnage sont disponibles

	Ajustement du gain	128B	1,2,64,128B	Le réglage du gain AD est optionnel
	Filtrage médian	5	1,3,5,9	Prendre la valeur du milieu à partir de x valeurs comme valeurs valides
	Filtrage moyen	5	1-50	La valeur moyenne de x valeurs est la valeur valide, et plus la valeur de l'ensemble est élevée, plus l'affichage du poids sera stable, mais la vitesse de réponse sera plus lente
	L'écran secondaire est affiché par défaut	uNit	0 : Dégueu 1 : pEak 2 : uNit 3 : élimination1 4 : éliminé2 5 : sortie 3	0 : Poids brut 1 : Pic 2 : Unités 3 : Valeur de set du relais 1 4 : Réglage du relais 2 5 : Réglage du relais 3 La limite supérieure du réglage du relais affiche la limite supérieure Réglez la limite inférieure pour afficher la limite inférieure Réglez l'intervalle pour afficher l'intervalle
	Sélection des unités	kG	0-9	0 :**NonNE(**aucun) 1 :**G**(g) 2 :kG(kg) 3 :**t**(T) 4 :**N**(N) 5 :**pa**(pa) 6 :**kpa**(Kpa) 7 :**mpa**(Mpa) 8 :**N.M**(N·m) 9 :**kN**(kN)
	Position décimale	0	0-4	Bouton haut pour changer la position décimale (boucle) 88888 8888.8 888.88,88.888, 8.8888
	Valeur indicielle	1		1,2,5,10,20,50,100
	Pesée maximale	99999	0-999999	Le poids maximal autorisé par le capteur dépasse la valeur définie et le second écran affiche la ALoL **Poids maximal ≤ plage totale des capteurs - Tareweight**
	Entrée commutateur DI	NoNE	0-5	0 : NoNE (invalide). 1 : tPEEL (pelé et non conservé). 2 : SPEEL (pelé et conservé). 3 : CPEEL (annuler le peeling et le sauvegardage). 4 : SZEro (régler zéro et ne pas sauvegarder). 5 : CZEro (relecture zéro préservation). 6 : rEMAX (pic clair).	L'interface principale fonctionne
	Seuil de jugement	50	0-50000	Si le pic est redétecté après le point de

	de pointe			consigne, et que le réglage est 0 ou que le point zéro est supérieur à ce réglage, le nouveau pic ne sera rafraîchi que si le nouveau pic est supérieur au pic initial actuel.	
	Intervalle de détection de pic	0.5	0-5.000	Redétection maximale (secondes) au-dessus de la valeur définie et supérieure au seuil de jugement	
	Luminosité de l'écran	L5	L1-L8	Le tube de code segment affiche le réglage de la luminosité	
	Temps de rafraîchissement des écrans	0.02	0.02-1.000	Affichage de rafraîchissement basé sur le point de consigne (secondes)	
	Paramètres de sauvegarde	NON	OUI/NON	Sauvegardez les paramètres de configuration actuels, y compris les paramètres d'étalonnage, et chargez la sauvegarde actuelle lorsque nécessaire pour éviter la suppression des paramètres causée par une réinitialisation d'usine.	Le compteur va redémarrer, veuillez débrancher l'alimentation de l'appareil contrôlé externement
	Chargez les paramètres de sauvegarde	NON	OUI/NON		
	Réinitialisation d'usine	NON	OUI/NON	Restaurez les paramètres d'usine par défaut (opérez avec prudence)	
2. Paramètres d'étalonnage	**Calibration en point zéro**		Valeur interne du code AD	Après saisie, la valeur AD sera affichée, et la touche supérieure sera effacée et enregistrée en même temps	
	Mode d'étalonnage	Charge	Chargement/ données	Étalonnage du ballast de charge, étalonnage numérique des données	
	Valeur du poids			La valeur réelle du poids saisie lors de l'étalonnage du ballast	
	Portée des capteurs		10-999999	Portée d'un seul capteur X nombre de capteurs	Les données ne sont affiché
	Sensibilité des capteurs	2.000	0.010-10.000	(MV/V)	
	Tension d'excitation	5	0.010-10.000	V	

	du capteur					
	Facteur de correction de portée		1.000	0.010-2.000	La linéarité du capteur est encore corrigée en modifiant ce facteur	es que lorsqu e les chiffres
	Activation de la correction multipoint		0		0 : CLosE (Éteint) 1 : opEN (ouvert).	
	Étalonnage multipoint				Voir l'exemple de l'opération pour plus de détails	
	Points d'étalonnage					
3. Sortie relais	Relais 1	**Mode de fonctionnement OUT1**	0	0-4	0 : NoNE (pas de sortie). 1 : hiGh (sortie supérieure) 2 : Faible (Sortie Basse) 3 : iNraN (Sortie à intervalles) 4 : outrN (sortie hors portée)	
		Type de données OUT1	0	0-2	0 : GroSS (poids brut). 1 : Poids net (poids net). 2 : pEak (pic).	
		Différence de reculs OUT1	0	0.001-1	En fixant la valeur de la différence de retour, le relais est évité de bouger fréquemment au point d'alarme, 0,500 correspond à 50 % de la valeur d'alarme.	
		Délai d'action OUT1	0	0-9.999	Délai du relais (secondes)	
		Limite de sortie OUT1	9000	0-999999	La limite supérieure de la sortie du relais	
		Limite inférieure de sortie OUT1	1000	0-999999	La limite inférieure de la sortie du relais	
	Relais 2	**Mode de fonctionnement OUT2**	0	0-4		Comme le relais 1
		Type OUT2data	0	0-2		
		OUT2 revient à la différence	0	0.001-1		
		Délai d'action OUT2	0	0-9.999		
		Limite de		0-999999		Comm

		sortie OUT2				
		Limite de sortie OUT2		0-999999		
	Relais 3	**Mode de fonctionnement OUT3**	0	0-4		e le relais 1
		Type de données OUT3	0	0-2		
		OUT3 revient à la différence	0	0.001-1		
		Délai d'action OUT3	0	0-9.999		
		Limite de sortie OUT3		0-999999		
		Limite inférieure de sortie OUT3		0-999999		

4. Applications avancées	**Suivi du fluage**	0	0-10	10 niveaux, ajustés selon le creep réel, 0 : annulé
	Affiche la plage de mise à zéro	0	0-50000	Par exemple, si le point zéro réel du capteur est 4, le paramètre de courant est réglé à 5, l'affichage sera 0, et lorsque la pression est à 20, le manomètre affichera 24.
	Plage de suivi dynamique	0	0-50000	0 : N'activez pas le suivi dynamique, voir [Explication des termes] pour plus de détails.
	Rafraîchissement dynamique du suivi	0.2	0-2.000	
	Commutateur de poids de stabilisation	0	0-1	0 :close 1 :Open Lorsque l'affichage de poids est allumé, la valeur finale sera affichée directement, par exemple, le poids réel est 200, et l'affichage affichera directement 200 à partir de 0, et le processus de changement de 0 à 200 ne sera pas affiché.
	Portée zéro	500	0-50000	La valeur absolue du point zéro peut être fixée manuellement et automatiquement dans ce paramètre
	Allumez et réglez un interrupteur zéro	0	0-1	0 :close 1 :Open
	Mise en marche sur	10	0-1800	Le compte à rebours de re-puissance

	zéro			jusqu'à ce moment
	L'allumage a réglé la plage zéro	50	0-50000	Lorsque le zéro de l'alimentation est allumé, le courant est remis en marche, et lorsque la valeur absolue du point zéro est détectée dans ce paramètre, le point zéro est automatiquement zéro
	Interrupteur automatique à zéro	0	0-1	0 :close 1 :Open
	Temps zéro automatique	0.100	0.100-9.999	
	Plage de mise à zéro automatique (indexation)	1.0	0.1-50.0	Pendant le temps de mise à zéro automatique, lorsque la valeur absolue du point zéro se trouve dans la plage de zéro automatique, elle sera automatiquement zérée (la valeur de cet indice X est la plage finale, différente de [Afficher la plage de zéro], et le point zéro est 0 après mise à zéro automatique). *Efficace lorsque la « stabilité du poids » est déterminée par [Plage de stabilisation] et [Temps de stabilisation]
	Jugez la portée (Index)	0	0-5	Déterminez si la « stabilité du poids » est efficace, =0 : Cela signifie que le poids est toujours stable >0 : **Lorsque la variation de poids se situe dans la** plage de stabilisation pendant le **temps de stabilisation**, cela signifie « stabilité du poids » Ce paramètre affecte le peeling manuel, et la valeur de l'indice X de ce paramètre est automatiquement zérée à la plage finale
	Jugez l'heure	1.000	0.01-9.999	Les deux paramètres de [Plage de stabilité] et [Temps de stabilité] déterminent conjointement s'il s'agit d'un état stable
	Adresse correspondante	1	1-253	
	Grade de porter	3	1-15	**1:**2400 **2:**4800 **3:**9600 **4:**19200 **5:**22800 **6:**38400 **7:**57600 **8:**115200 **9:**128000 **10:**230400

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

5.485 Communication				**11:**256000 **12**:460800 **13:**500000 **14:**512000 **15:**600000 La modification du débit en bauds entre en effet immédiatement, et doit être éteinte puis reconnectée, en raison du nombre limité de bits d'affichage ; les deux derniers chiffres sont supprimés lors de l'affichage, comme 2400 écrans 24, 15200 écrans 1152	
	Vérifiez la position	0	0-2	0 : Aucun 1 : pair (pair check) 2 : impair	
	Position d'arrêt	1	1/2	Arrêt 1 ou 2 chiffres	
	Mode d'envoi actif	0	0-1	0 :close 1 :Open Le mode de transmission active indique le mode de communication modbus-rtu lorsqu'il est désactivé	
	Fréquence d'envoi active	2	0-9	**0:**1Hz **1:**2Hz **2:**5Hz **3:**10Hz **4:**20Hz **5:**25Hz **6:**60Hz **7:**100Hz **8:**500Hz **9:**1000Hz ***La relation entre la fréquence de transmission et le débit en bauds est présentée dans le tableau joint**	
6. Sortie analogique	**Sélection des données de sortie**	1	0-3	**0 :**NONE(无)**1 :**GroSS(总重) **2 :** Poids net (poids net) **3 :** PEak (pic).	
	Type de signal	0	0-1	**0 :** Courant (courant) 1 **:** VoLt (tension).	
	Poids maximal de sortie	5000	0-999999	La sortie analogique correspond à l'échelle réelle	La sortie bipolaire est possible, et lorsque la polarité minimale du poids est sélectionnée comme négative, le poids minimum de la sortie AO est négatif à l'échelle réelle
	Poids minimum de sortie	0	0-9999	La sortie analogique correspond au point zéro	

	Polarité minimale du poids	0	0-1	**0:**plus（正） **1:**miNus（负） Lorsque ce paramètre est sélectionné, 1, 4-12-20mA, 0-5-10V peuvent être obtenues
	Limite de courant inférieure	4	0-10.00	0-20mA entrée 0 4-20mA, 4-12-20mA entrée 4
	Limite supérieure de courant de sortie	20	10.00-21.00	
	Limite de tension inférieure	0	0-5.00	
	Limite de tension de sortie	10.00	5.00-10.00	0-5V entrée 5,00 0-10V, 0-5-10V entrée 10,00
7. Mot de passe de connexion	**Connectez-vous à l'interrupteur de mot de passe**	0	0-1	0 :close 1 :Open
	Changez votre mot de passe	0000	0-9999	Le mot de passe par défaut est 0000, et il faut entrer le mot de passe par défaut pour changer le nouveau mot de passe
8. Étalonnage par le fabricant	**Mot de passe du fabricant**			Pour un usage interne par les fabricants
	Étalonnage de sortie d'usine			
	Calibration de sortie 0,1 mA			
	Calibration de sortie 4mA			
	Calibration de sortie 10mA			
	Calibration de sortie 12mA			
	Calibration de sortie 20mA			
	Étalonnage de sortie 10V			
	Réglage du datum ADC			
	Réglages de filtrage haute vitesse			
9. Informations sur la version	**Numéro de version du logiciel**			
	Code unique de l'appareil			

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

Défaut ou description du personnage

Affichage secondaire de l'écran	Défaut ou description du personnage
Initialisation	L'état d'initialisation de la mise sous tension, affiché lors de l'allumage, se retire automatiquement après avoir obtenu les premières données valides, et se termine à la fin du compte à rebours si la fonction de mise à zéro de la mise en marche est activée
-----	Aucun sommet effectif n'a été capturé
Défaillance de la ROM	L'EEPROM de défaut ne peut ni lire ni écrire, et l'utilisateur appuie sur la touche OK pour la libérer
Défaillance de l'ADC	Défaillance de l'ADC
Surcharge de signal	Défaillance du ADC, le signal d'échantillonnage est trop important, et le ADC lit la valeur maximale ou minimale (annulée automatiquement)
Surcharge de portée	Surcharge des capteurs ou dépasse la portée maximale
Échec du zéro alimentation	Le capteur ne s'allume ni ne se nettoie, dépassant la valeur zéro réglée sur la mise en marche
Impossible à peler	Le peeling manuel échoue, ne répond pas aux conditions de **peeling Conditions de peeling :** (1) ne peut pas être négative, (2) le relais ne peut pas être aspiré, et (3) il doit être dans un état stable
Dépassé la plage de régalage	Le réglage manuel échoue et ne remplit pas les conditions de mise à zéro
L'affichage principal	**Défaut ou description du personnage**
-----	Apparaît lors de la modification de la fréquence d'échantillonnage, puis se retire automatiquement
Il.doM	Si la valeur définie par l'utilisateur est trop petite, elle sera automatiquement fixée à la valeur minimale pouvant l'être
Euh.Haut	Si la valeur fixée par l'utilisateur est trop grande, elle sera automatiquement fixée à la valeur maximale pouvant l'être
Il.iNV	L'entrée utilisateur est invalide
Il.pwE	L'utilisateur a saisi le mauvais mot de passe
FA.roM	L'écriture du paramètre configuré a échoué, mais le paramètre a pris effet
FA.AdC	Échec de la configuration de l'ADC
Il.Achetez	Le système est occupé et ne peut pas effectuer d'opérations, et en général les données ne sont pas collectées et stabilisées, et l'opération de mise à zéro ou d'étalonnage est effectuée

Attachement : La relation entre la fréquence maximale de transmission et le débit en bauds

Fréquence	Grade de	Fréquence	Grade de porter	Fréquence	Grade de porter

maximale de transmission	porter	maximale de transmission		maximale de transmission	
5	2400	50	19200-22800	1000	460800-600000
10	4800	100	38400-128000		
20	9600	500	230400-256000		

Table des registres de communication modbus-RTU maître-esclave

Nom des données	Adresse			Type RMS		Lire et écrire	Description de la fonction :
	Décimal	Hexadécimal	PLC				
Poids total	0	0X0000	40001	32 bits sont signés	Low	R	
	1	0X0001	40002		Haut	R	
Poids net	2	0X0002	40003	32 bits sont signés	Low	R	
	3	0X0003	40004		Haut	R	
Pic	4	0X0004	40005	32 bits sont signés	Low	R	
	5	0X0005	40006		Haut	R	
Valeur interne du code	6	0X0006	40007	32 bits sont signés	Low	R	
	7	0X0007	40008		Haut	R	
Virgule décimale	8	0X0008	40009	16 bits non signés		R/W	**0:**00000 **1:**0000.0 **2:**000.00 **3:**00.000 **4:**0.0000
Unité	9	0X0009	40010	16 bits non		R/W	0 :**NonNE**(aucun) 1 :**G**(g)

				signés		2 :**kG**(kg) 3 :**t**(T) 4:**N**（N） 5:**pa**（pa） 6 :**kp**(Kpa) 7 :**mpa**(Mpa) 8 :**N.M**(N·m) 9 :**kN**(kN)
État	10	0X000A	40011	16 bits non signés		R	0 : Les données sont valides 1 : État de détection de pic 2 : Défaillance de la ROM 3 : Défaillance de l'ADC 4 : Le signal ADC est trop important 5 : Surpoids brut (Surcharge) 6 : Échec à régler le zéro sur l'allumage 7 : Ne répond pas aux conditions de pelage 8 : Dépasser la plage de réglage 9 : État du relais 1 10 : État du relais 2 11 : État du relais 3
Ordre	11	0X000B	40012	16 bits non signés		R/W	1 : Peler (ne pas conserver) 2 : Peler (conserver) 3 : Décoller (sauvegarder) 4 : Zéro (non sauvegardé) 5 : Relecture de Zero (Sauvegarder) 6 : Dégagez les pointes 7 : Calibration 9 : Restauration en usine
Valeur du poids	12	0X000C	40013	32 bits sont signés	Low	R/W	Le poids entré au moment de l'étalonnage
	13	0X000D	40014		Haut	R/W	
Suivi du fluage	14	0X000E	40015	16 bits non signés		R/W	0-10
Mise à zéro d'affichage	15	0X000F	40016	16 bits non signés		R/W	0-5000
Plage de suivi dynamique	16	0X0010	40017	16 bits non signés		R/W	0-5000
Suivre dynamiquement les temps de mise à jour	17	0X0011	40018	16 bits non signés		R/W	0-2000 (en ms)
Commutateur de poids de stabilisation	18	0X0012	40019	16 bits non signés		R/W	0 : Fermer 1 : On

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ

Portée zéro		19	0X0013	40020	16 bits non signés	R/W	0-5000
Alimentation et réglage à zéro		20	0X0014	40021	16 bits non signés	R/W	0 : Fermer 1 : On
Mise en marche sur zéro		21	0X0015	40022	16 bits non signés	R/W	0-1800 (Unité S)
L'allumage a réglé la plage zéro		22	0X0016	40023	16 bits non signés	R/W	0-50000
Activation automatique de la mise à zéro		23	0X0017	40024	16 bits non signés	R/W	0 : Fermer 1 : On
Temps zéro automatique		24	0X0018	40025	16 bits non signés	R/W	100-9999 (en manuscrit)
Plage de mise à zéro automatique		25	0X0019	40026	16 bits non signés	R/W	10-500 (unité 0,1)
Juger et stabiliser la classification du champ de tir		26	0X001A	40027	16 bits non signés	R/W	0-5
Jugez l'heure		27	0X001B	40028	16 bits non signés	R/W	100-9999 (en manuscrit)
Relais 1	Mode de fonctionnement	28	0X001C	40029	16 bits non signés	R/W	0 : Aucune sortie 1 : Action de la limite supérieure 2 : Action de la limite inférieure 3 : Action intra-champ 4 : Actions hors de portée
	Manche	29	0X001D	40030	16 bits non signés	R/W	
	Type de données	30	0X001E	40031	16 bits non signés	R/W	
	Délai d'action	31	0X001F	40032	16 bits non signés	R/W	
	Limite de sortie	32	0X0020	40033	16 bits non signés Low	R/W	
		33	0X0021	40034	16 bits non signés Haut	R/W	
	Limite de sortie inférieure	34	0X0022	40035	16 bits non signés Low	R/W	
		35	0X0023	40036	16 bits non signés Haut	R/W	
Relais	Mode de fonctionnement	36	0X0024	40037	16 bits non signés	R/W	Comme le relais 1
	Différence de	37	0X0025	40038	16 bits non	R/W	

2	mouvement				signés			
	Type de données	38	0X0026	40039	16 bits non signés		R/W	
	Délai d'action	39	0X0027	40040	16 bits non signés		R/W	
	Limite de sortie	40	0X0028	40041	16 bits non signés	Low	R/W	
		41	0X0029	40042		Haut	R/W	
	Limite de sortie inférieure	42	0X002A	40043	16 bits non signés	Low	R/W	
		43	0X002B	40044		Haut	R/W	
Relais 3	Mode de fonctionnement	44	0X002C	40045	16 bits non signés		R/W	Comme le relais 1
	Différence de mouvement	45	0X002D	40046	16 bits non signés		R/W	
	Type de données	46	0X002E	40047	16 bits non signés		R/W	
	Délai d'action	47	0X002F	40048	16 bits non signés		R/W	
	Limite de sortie	48	0X0030	40049	16 bits non signés	Low	R/W	
		49	0X0031	40050		Haut	R/W	
	Limite de sortie inférieure	50	0X0032	40051	16 bits non signés	Low	R/W	
		51	0X0033	40052		Haut	R/W	

蚌埠知重仪器销售有限公司BENGBUZZYQ